

# GARMIN®

## REACTOR™ 40 KICKER

### – VODIČ ZA KONFIGURIRANJE SUSTAVA

#### Važne sigurnosne informacije

##### ⚠ UPOZORENJE

U kutiji proizvoda potražite list *Važni podaci o sigurnosti i proizvodu* koji sadrži upozorenja i druge važne informacije.

Vi ste odgovorni za sigurno i oprezno upravljanje plovilom. Autopilot je alat koji poboljšava mogućnost upravljanja plovilom. No on vas ne oslobađa odgovornosti da plovilom upravljate na siguran način. Izbjegavajte navigacijske opasnosti i nikad ne ostavljajte kormilo bez nadzora.

Uvijek budite spremni brzo preuzeti ručnu kontrolu nad plovilom. Ako vaš motor sadrži prekidač za zaustavljanje, trebali biste se upoznati s njegovim radom radi mogućeg hitnog slučaja. Ako vaš motor ne sadrži prekidač za zaustavljanje, trebali biste ga postaviti prije montaže sustava autopilota.

Upoznajte se s radom autopilota na mirnoj otvorenoj vodi bez opasnosti.

Budite oprezni kad koristite autopilot u blizini opasnih elemenata u vodi poput dokova, stupova i drugih plovila.

##### ⚠ OPREZ

Pri uporabi pripazite na vruće površine hladnjaka, motora i elektromagnetskih dijelova.

Pri uporabi čuvajte se opasnosti od prignjećenja ili prikleštenosti pokretnim dijelovima.

Ako ovu opremu ne instalirate i održavate u skladu s ovim uputama, može doći do štete ili ozljeda.

#### Konfiguriranje autopilota

Sustav autopilota mora se konfigurirati i podešiti prema dinamičnosti plovila. Čarobnjak za pristajanje i Čarobnjak za test na moru koriste se za konfiguriranje autopilota. Ovi vas čarobnjaci vode kroz neophodne korake konfiguracije.

Ako se u vašem kompletu autopilota ne nalazi kontrola kormila, morate konfigurirati sustav autopilota pomoću kompatibilnog plotera koji se nalazi na istoj NMEA 2000® mreži kao i CCU jedinica autopilota. Upute o konfiguraciji pomoću kontrole kormila ili plotera dane su u priručniku.

#### Čarobnjak za pristajanje

##### OBAVIEST

Ako funkciju Čarobnjak za pristajanje pokrenete dok je plovilo na suhom, pazite da se kormilo slobodno može okretati kako se izbjegla oštećenja kormila ili drugih predmeta.

Funkciju Čarobnjak za pristajanje možete izvršiti i kada je plovilo na suhom i kada je u vodi.

Ako je plovilo u vodi, mora biti nepomično dok ne dovršite izvođenje funkcije čarobnjaka.

#### Pokretanje funkcije Čarobnjak za pristajanje

##### 1 Uključite autopilot.

Prilikom prvog uključivanja autopilota pokrenut će se kratki slijed za postavljanje.

##### 2 Ako se funkcija Čarobnjak za pristajanje ne pokrene automatski nakon dovršetka slijeda za postavljanje, odaberite opciju:

- Na kontroli kormila odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota > Čarobnjaci > Čarobnjak za pristajanje**.
- Na ploteru odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Čarobnjaci > Čarobnjak za pristajanje**.

##### 3 Odaberite vrstu plovila **Motorno plovilo – pomak trupa**.

##### 4 Unesite vrijednost maksimalne brzine pomoćnog motora.

Vrijednost maksimalne brzine trebala bi biti maksimalna brzina plovila pri uporabi isključivo pomoćnog motora.

##### 5 Unesite vrijednost 6000 kao vrijednost maksimalne brzine okretaja pomoćnog motora u minuti.

##### 6 Testirajte smjer upravljanja (*Testiranje smjera upravljanja, stranica 1*).

##### 7 Po potrebi odaberite izvor brzine (*Odabir izvora brzine, stranica 1*).

##### 8 Po potrebi potvrdite tahometar (*Potvrda tahometra, stranica 1*).

##### 9 Pregledajte rezultate funkcije **Čarobnjak za pristajanje** (*Pregledavanje rezultata funkcije Čarobnjak za pristajanje, stranica 2*).

Kada izvršite funkciju Čarobnjak za pristajanje, potrebno je onemogućiti ventil Shadow Drive™ u postavkama. Ovaj sustav autopilota nije kompatibilan s ventilom Shadow Drive i sve dok ga ne onemogučite, prikazivat će se poruka o pogrešci.

#### Testiranje smjera upravljanja

##### 1 Tijekom mirovanja ili kretanja malom brzinom odaberite ➡ i ➤.

Kada odaberete ➡, motor bi trebao promijeniti smjer kretanja plovila ulijevo. Kada odaberete ➤, motor bi trebao promijeniti smjer kretanja plovila udesno.

##### 2 Odaberite **Nastavak**.

##### 3 Odaberite opciju:

- Ako se za vrijeme testiranja plovilo okreće u ispravnom smjeru, na kontroli kormila odaberite **Da**.
- Ako se za vrijeme testiranja plovilo okreće u ispravnom smjeru, na ploteru odaberite **Sljedeće**.
- Ako se za vrijeme testiranja plovilo okreće u pogrešnom smjeru, na kontroli kormila odaberite **Ne** i ponovite korake od 1 do 3.
- Ako se za vrijeme testiranja plovilo okreće u pogrešnom smjeru, na ploteru odaberite **Promijeni smjer** i ponovite korake od 1 do 3.

#### Odabir izvora brzine

Odaberite opciju:

- Ako ste žicu svjećice na aktuatoru regulatora povezali s kabelom svjećice na motoru, odaberite **Tahom. – NMEA 2000 ili vlasn..**
- Ako niste povezali žicu svjećice na aktuatoru regulatora, odaberite **GPS** kao izvor brzine.

**NAPOMENA:** Garmin® preporučuje korištenje vanjske GPS antene montirane s neometanim pogledom na nebo kako biste dobivali pouzdane i točne podatke o brzini GPS-a.

- Ako niste povezali žicu svjećice na aktuatoru regulatora ili nemate GPS uređaj kao izvor brzine, odaberite **Ništa**.

**NAPOMENA:** Ako autopilot ne radi dobro kada je izvor brzine postavljen na **Ništa**, Garmin preporučuje povezivanje žice svjećice na aktuatoru regulatora ili upotrebu vanjske GPS antene kao izvora brzine.

#### Potvrda tahometra

Ovaj se postupak ne pojavljuje kada je kao izvor brzine odabran GPS ili Ništa.

## Odaberite Nastavak.

Zbog dizajna pomoćnog motora nije potrebno provjeravati može li se tachometar upotrebljavati sa sustavom autopilota i stoga se na zaslonu ne prikazuju informacije.

## Pregledavanje rezultata funkcije Čarobnjak za pristajanje

Prikazuju se vrijednosti koje ste odabrali kada ste pokrenuli funkciju Čarobnjak za pristajanje.

- 1 Pregledajte rezultate funkcije Čarobnjak za pristajanje.
- 2 Odaberite bilo koju netočnu vrijednost.
- 3 Ispravite vrijednost.
- 4 Za sve netočne vrijednosti ponovite korake 2 i 3.
- 5 Kada završite s pregledavanjem vrijednosti, odaberite **Gotovo**.

## Onemogućavanje ventila Shadow Drive

Kada izvršite funkciju Čarobnjak za pristajanje, potrebno je onemogućiti ventil Shadow Drive u postavkama. Ovaj sustav autopilota nije kompatibilan s ventilom Shadow Drive i sve dok ga ne onemoguće, prikazivat će se poruka o pogrešci.

Odaberite opciju:

- Na kontroli kormila na zaslonu sa smjerom odaberite **Izbornik > Postavljanje > Korisničko postav. autopilota > Shadow Drive**.
- Na ploteru odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Shadow Drive**.

U polju Shadow Drive prikazuje se status Onemog..

## Čarobnjak za test na moru

Čarobnjak za test na moru konfigurira temeljne senzore autopilota i izrazito je važno dovršiti čarobnjaka u uvjetima koji su primjereni vašem plovilu.

## Važne preporuke za Čarobnjak za test na moru

Čarobnjak za test na moru mora se dovršiti u mirnim vodama. Obzirom da se ponašanje mirne vode mijenja ovisno o veličini i obliku plovila, prije nego što pokrenete funkciju Čarobnjak za test na moru, plovilo se mora nalaziti na odgovarajućoj lokaciji.

- U mirovanju ili izrazito polaganom kretanju plovilo se ne smije ljudjati.
  - Vjetar ne smije značajnije utjecati na plovilo.
- Prilikom izvođenja funkcije Čarobnjak za test na moru uzmite u obzir sljedeće preporuke.
- Težina na brodu mora ostati u ravnoteži. Prilikom izvođenja bilo kojeg koraka funkcije Čarobnjak za test na moru nemojte se kretati po plovilu.

## Izvođenje funkcije Čarobnjak za test na moru

- 1 Odvezite plovilo na otvorene mirne vode.
- 2 Odaberite opciju:
  - Na kontroli kormila odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota > Čarobnjaci > Čarobnjak za test na moru**.
  - Na ploteru odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Čarobnjaci > Čarobnjak za test na moru > Početak**.
- 3 Ako je potrebno, unesite maksimalnu brzinu plovila pri napajanju isključivo pomoćnim motorom.
- 4 Kalibriranje kompasa ([Kalibracija kompasa, stranica 2](#)).
- 5 Izvršite **Samopodešavanje** ([Izvođenje postupka Samopodešavanje, stranica 2](#)).
- 6 Postavite sjever ([Postavljanje sjevera, stranica 3](#)) ili izvršite fino podešavanje smjera ([Postavljanje finog podešavanja smjera, stranica 3](#)).

## Kalibracija kompasa

- 1 Odaberite opciju:

- Ako ovaj postupak izvodite kao dio funkcije **Čarobnjak za test na moru**, odaberite **Početak**.
- Ako ovaj postupak ne izvodite kao dio funkcije **Čarobnjak za test na moru** na kontroli kormila, na zaslonu sa smjerom odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota > Postavljanje kompasa > Kalibracija kompasa > Početak**.
- Ako ovaj postupak ne izvodite kao dio funkcije **Čarobnjak za test na moru** na ploteru, odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Postavljanje kompasa > Kal. kompasa > Početak**.

- 2 Slijedite upute dok kalibracija ne završi i za vrijeme kalibracije pazite da je plovilo što mirnije i ravnije.

Za vrijeme kalibracije plovilo se ne smije naginjati. Uvjerite se da jedna strana plovila ne sadrži teži teret od druge.

- 3 Odaberite opciju:

- Ako je kalibracija na kontroli kormila bila uspješna, odaberite **Gotovo**.
- Ako je kalibracija na ploteru bila uspješna, odaberite **OK**.
- Ako kalibracija nije bila uspješna, odaberite **Pokušaj ponovo** i ponovite korake od 1 do 3.

Kada je kalibracija gotova, prikazuje se vrijednost kvalitete magnetskog okruženja. Vrijednost 100 ukazuje da je CCU jedinica postavljena u idealno magnetsko okruženje te da je ispravno kalibrirana. Ako je ova vrijednost niska, možda ćete morati premjestiti CCU jedinicu i ponovno kalibrirati kompas.

## Izvođenje postupka Samopodešavanje

Za ovaj je postupak potrebna duga traka otvorene vode.

- 1 Aktivirajte pomoći motor za vožnju prema naprijed pri umjerenoj brzini.
- 2 Ručno upravljajte plovilom i okrenite ga u određenom smjeru uz najmanje 100 do 200 m (100 do 200 yd) otvorene vode.
- 3 Odaberite opciju:
  - Ako ovaj postupak izvodite kao dio funkcije **Čarobnjak za test na moru**, odaberite **Početak**.
  - Ako ovaj postupak ne izvodite kao dio funkcije **Čarobnjak za test na moru** na kontroli kormila, na zaslonu sa smjerom odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota > Podešavanje autopilota > Samopodešavanje > Početak**.
  - Ako ovaj postupak ne izvodite kao dio funkcije **Čarobnjak za test na moru** na ploteru, odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Podešavanje autopilota > Samopodešavanje > Početak**.

Dok je Samopodešavanje u tijeku, plovilo će se kretati cik-cak.

- 4 Po dovršetku postupka slijedite upute na zaslonu.

- 5 Ako postupak **Samopodešavanje** nije bio uspješan, odaberite opciju:
  - Ako postupak **Samopodešavanje** nije bio uspješan i niste dosegli maksimalnu brzinu krstarenja, odaberite **Pokreni uobičajeno samopod.** na kontroli kormila ili **Pokreni stand.samopodeš.** na ploteru, te ponovite korake od 1. do 3. dok se postupak **Samopodešavanje** uspješno ne dovrši.
  - Ako postupak **Samopodešavanje** nije bio uspješan i postigli ste maksimalnu brzinu krstarenja, smanjite brzinu na početnu brzinu za postupak **Samopodešavanje** i odaberite **Alternativno samopodešavanje** kako biste započeli postupak alternativnog samopodešavanja.
  - Ako postupak **Samopodešavanje** odmah ne uspije i ako se krećete kružno umjesto cik-cak, odaberite **Preokr.smjer uprav.i pokuš.pon. > Pokreni uobičajeno samopod.** na kontroli kormila ili **Promjeni smjer > Pokreni stand.samopodeš.** na ploteru, te ponovite

korake od 1. do 3. dok se postupak **Samopodešavanje** uspješno ne dovrši.

Po dovršetku postupka Samopodešavanje prikazuju se vrijednosti osjetljivosti. Pomoću tih vrijednosti možete odrediti kvalitetu postupka Samopodešavanje.

### **Osjetljivost funkcije Samopodešavanje**

Po dovršetku izvođenja funkcije Samopodešavanje možete pregledati vrijednosti osjetljivosti prikazane na kontroli kormila. Te vrijednosti možete zabilježiti za usporedbu s drugim postupkom samopodešavanja ili ako želite ručno prilagoditi vrijednosti osjetljivosti (ne preporučuje se) ([Podešavanje osjetljivosti autopilota, stranica 3](#)).

**Osj.:** Određuje koliko čvrsto autopilot drži smjer i koliko naglo skreće.

**Osjetljivost kormila:** Određuje koliko snažno autopilot prilagođava pretjerano okretanje kormila nakon skretanja.

### **Postavljanje sjevera**

Za ovaj je postupak potrebna duga traka otvorene vode.

Ovaj se postupak pojavljuje ako je autopilot spojen na dodatni GPS uređaj i ako je uređaj odredio GPS položaj. Za vrijeme ovog postupka autopilot poravnavi smjer kompasa i podatke o kopnenom kursu (COG) dobivene od GPS uređaja.

Ako niti jedan GPS uređaj nije spojen, sustav će od vas zatražiti postavljanje finog podešavanja smjera ([Postavljanje finog podešavanja smjera, stranica 3](#)).

**1** Plovilom upravljaljite pravocrtno brzinom za krstarenje, niz vjetar i u istom smjeru kao i morska struja.

**2** Odaberite opciju:

- Ako ovaj postupak izvodite kao dio funkcije **Čarobnjak za test na moru**, odaberite **Početak**.
- Ako ovaj postupak ne izvodite kao dio funkcije **Čarobnjak za test na moru** na kontroli kormila, na zaslonu sa smjerom odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota > Postavljanje kompasa > Postavi sjever > Početak**.
- Ako ovaj postupak ne izvodite kao dio funkcije **Čarobnjak za test na moru** na ploteru, odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Postavljanje kompasa > Postavi sjever > Početak**.

**3** Plovilom nastavite upravljaljiti pravocrtno brzinom za krstarenje, niz vjetar i u smjeru morske struje te slijedite upute na zaslonu.

**4** Odaberite opciju:

- Ako je kalibracija bila uspješna, odaberite **Gotovo**.
- Ako kalibracija nije bila uspješna, ponovite korake od 1 do 3.

### **Postavljanje finog podešavanja smjera**

Ovaj se postupak pojavljuje samo ako dodatni GPS uređaj nije spojen s autopilotom. Ako je autopilot spojen s GPS uređajem koji je odredio GPS položaj, od vas će se tražiti postavljanje sjevera ([Postavljanje sjevera, stranica 3](#)).

**1** Odaberite opciju:

- Ako ovaj postupak izvodite kao dio funkcije **Čarobnjak za test na moru**, nastavite na korak 3.
- Ako ovu kalibraciju ne izvodite kao dio funkcije **Čarobnjak za test na moru** na kontroli kormila, na zaslonu sa smjerom odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota > Postavljanje kompasa > Fino podešavanje smjera**.
- Ako ovu kalibraciju ne izvodite kao dio funkcije **Čarobnjak za test na moru** na ploteru, odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Postavljanje kompasa > Fino podešavanje smjera > Početak**.

**2** Prilagođavajte postavku finog podešavanja smjera sve dok ne pokazuje ispravan smjer koji je odredio pouzdan indikator smjera kao što su brodski ili ručni kompas.

**3** Odaberite **Natrag**.

### **Testiranje i podešavanje konfiguracije**

#### **OBAVIEST**

Autopilot ispitajte pri maloj brzini. Nakon što je autopilot ispitani i podešen pri maloj brzini, ispitajte ga pri većoj brzini kako biste simulirali uobičajene radne uvjete.

**1** Vozite plovilo u jednom smjeru s uključenim autopilotom (zadržite smjer).

Plovilo smije malo oscilirati, ali to ne smije biti značajno.

**2** Okrenite plovilo u jednom smjeru pomoću autopilota i gledajte što će se dogoditi.

Plovilo se treba glatko okreći, ni prebrzo ni prespоро.

Kada plovilo okreće pomoću autopilota, plovilo bi trebalo prići i prihvatići željeni smjer uz minimalno prekoračenje kuta okrećanja ili oscilaciju.

**3** Odaberite opciju:

- Ako se plovilo okreće prebrzo ili prespоро, prilagodite limitator ubrzanja autopilota ([Podešavanje postavki limitatora ubrzanja autopilota, stranica 3](#)).
- Ako držanje smjera značajno oscilira ili ako se plovilo nakon okrećanja ne ispravlja, podešite osjetljivost autopilota ([Podešavanje osjetljivosti autopilota, stranica 3](#)).
- Ako se plovilo glatko okreće, držanje smjera neznatno oscilira ili ne oscilira uopće, a plovilo pravilno ispravlja smjer, konfiguracija je ispravna. Daljnja podešavanja nisu potrebna.

### **Podešavanje postavki limitatora ubrzanja autopilota**

**1** Na kontroli kormila omogućite Stručni način rada ([Omogućavanje stručnog načina rada na kontroli kormila, stranica 4](#)).

**2** Odaberite opciju:

- Na kontroli kormila na zaslonu sa smjerom odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota > Podešavanje autopilota > Limitator ubrzanja**.
- Na ploteru odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Podešavanje autopilota > Limitator ubrz..**

**3** Odaberite opciju:

- Ako je okrećanje pomoću autopilota prebrzo, povećajte vrijednost postavke.
- Ako je okrećanje pomoću autopilota prespоро, smanjite vrijednost postavke.

Prilikom ručnog prilagođavanja limitatora, napravite relativno male izmjene. Prije dodatnih promjena provedite testiranje.

**4** Testirajte konfiguraciju autopilota.

**5** Ponavljajte korake od 2 do 4 dok niste zadovoljni s radom autopilota.

### **Podešavanje osjetljivosti autopilota**

Vrijednosti postavke osjetljivosti autopilota postavljaju se za vrijeme izvođenja funkcije Samopodešavanje. Podešavanje ovih vrijednosti ne preporučuje se, a prije bilo kakvih promjena zabilježite vrijednosti koje su postavljene funkcijom Samopodešavanje.

**1** Na kontroli kormila omogućite Stručni način rada ([Omogućavanje stručnog načina rada na kontroli kormila, stranica 4](#)).

- 2** Odaberite opciju:
- Na kontroli kormila na zaslonu sa smjerom odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota > Podešavanje autopilota > Osjetljivost kormila**.
  - Na ploteru odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Podešavanje autopilota > Osjetljivost kormila**.
- 3** Odaberite opciju na osnovi vrste plovila:
- Ako je riječ o gliseru s gliserskim trupom kojemu je izvor brzine postavljen na **Tahom. – NMEA 2000 ili vlasn., Tahometar ili GPS**, odaberite **Mala brzina ili Velika brzina** i podešite koliko će čvrsto kormilo držati smjer i okretati plovilo pri malim i velikim brzinama.
  - Ako je riječ o gliseru s gliserskim trupom kojemu je izvor brzine postavljen na **Tahom. – NMEA 2000 ili vlasn., Tahometar ili GPS**, odaberite **Brojač male brzine ili Brojač velike brzine** i podešite koliko će precizno kormilo ispravljati prekoračenje kuta okretaja.
  - Ako postavite prenisku vrijednost, autopilot može ponovno prekoračiti kut okreta prilikom izvođenja diferencijalnog okreta u odnosu na izvorni okret.
- 4** Testirajte konfiguraciju autopilota i ponavljajte korake 2 i 3 dok niste zadovoljni s radom autopilota.

## Napredne postavke konfiguracije

Možete kalibrirati kompas, pokrenuti postupak samopodešavanja i postaviti sjever na autopilotu bez pokretanja čarobnjaka. Također možete zasebno ručno odrediti svaku postavku kako biste napravili manje izmjene bez provođenja procesa potpune konfiguracije ili kalibracije.

### Omogućavanje stručnog načina rada na kontroli kormila

Opcije napredne konfiguracije u normalnim uvjetima nisu dostupne na kontroli kormila. Za korištenje naprednih postavki konfiguracije autopilota, prvo morate omogućiti Stručni način rada.

Omogućavanje funkcije Stručni način rada na ploteru nije potrebno za korištenje opcija konfiguracije.

- 1** Na kontroli kormila na zaslonu sa smjerom odaberite **Izbornik > Postavljanje > Sustav > Informacije o sustavu**.
- 2** Srednju tipku držite pritisnutom 5 sekundi.

Pojavljuje se Stručni način rada.

- 3** Odaberite **Natrag > Natrag**.

Ako je na zaslonu Postavljanje dostupna opcija Stručno postavljanje autopilota, postupak je bio uspješan.

### Ručno izvođenje automatiziranih postupaka konfiguracije

- 1** Na kontroli kormila omogućite Stručni način rada (*Omogućavanje stručnog načina rada na kontroli kormila, stranica 4*).

- 2** Odaberite opciju:

- Na kontroli kormila na stranici sa smjerom odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota**.
- Na ploteru odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Podešavanje autopilota**.

- 3** Odaberite automatski postupak:

- Za pokretanje postupka kalibracije kompasa odaberite **Postavljanje kompasa > Kal. kompasa (Kalibracija kompasa, stranica 2)**.
- Za pokretanje postupka automatskog podešavanja autopilota odaberite **Podešavanje autopilota > Samopodešavanje (Izvođenje postupka Samopodešavanje, stranica 2)**.
- Za pokretanje postupka određivanja sjevera odaberite **Postavljanje kompasa > Postavi sjever (Postavljanje sjevera, stranica 3)**.

- 4** Slijedite upute na zaslonu.

### Ručno određivanje individualnih konfiguracijskih postavki

Konfiguriranje određenih konfiguracijskih postavki možda će zahtijevati promjenu drugih postavki. Prije mijenjanja bilo kojih postavki proučite odjeljak detaljne konfiguracijske postavke *Detaljne konfiguracijske postavke, stranica 4*.

- 1** Na kontroli kormila omogućite Stručni način rada (*Omogućavanje stručnog načina rada na kontroli kormila, stranica 4*).
- 2** Odaberite opciju:
- Na kontroli kormila na stranici sa smjerom odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota**.
  - Na ploteru odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota**.

- 3** Odaberite kategoriju postavke.

- 4** Odaberite postavku koju želite mijenjati.

Opisi svih postavki nalaze se u ovom priručniku (*Detaljne konfiguracijske postavke, stranica 4*).

- 5** Konfigurirajte vrijednost postavke.

### Više izvora senzorskih informacija

Sustavu autopilota može biti dostupno više izvora senzorskih informacija. U tom slučaju možete odabratи preferirani izvor podataka.

Na primjer, zbog toga što je brzina GPS-a iz vanjske antene pouzdaniјa i točnija od one iz integriranog GPS prijemnika unutar plotera, trebali biste odabrati vanjsku GPS antenu kao preferirani izvor GPS podataka. Usto, zbog toga što može biti teško pronaći idealno mjesto montaže za CCU jedinicu autopilota, možete po izboru odabrati vanjski NMEA 2000 GPS kompas ili drugi senzor smjera kao preferirani izvor podataka o smjeru.

### Odabir preferiranog izvora senzorskih informacija

- 1** Odaberite opciju:
- Na kontroli kormila na zaslonu sa smjerom odaberite **Izbornik > Postavljanje > Preferirani izvori**.
  - Na ploteru odaberite **Postavke > Komunikacije > Preferirani izvori**.

**NAPOMENA:** Neke stavke u izborniku Preferirani izvori prikazuju se samo kad je sustavu dostupno više senzora koji pružaju iste podatke.

- 2** Odaberite kategoriju podataka.

- 3** Odaberite izvor.

### Detaljne konfiguracijske postavke

Iako se konfiguracija obično izvodi automatski pomoću čarobnjaka, za precizno podešavanje autopilota možete ručno podešiti sve postavke.

**NAPOMENA:** Ovisno o konfiguraciji autopilota, određene se postavke možda neće prikazati.

**NAPOMENA:** Prilikom svake izmjene postavke Izvor brzine potrebno je pregledati postavke Nisko ograničenje o/min, Vis.

ogr. o/min ili Maks.brz., ako je to primjenjivo, te ponoviti postupak samopodešavanja ([Izvođenje postupka Samopodešavanje, stranica 2](#)).

### Postavke podešavanja autopilota

Na kontroli kormila odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota > Podešavanje autopilota.**  
Na ploteru odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Podešavanje autopilota.**

**Limitator ubrzanja:** Omogućuje ograničavanje brzine okreta kada je aktiviran autopilot. Povećanjem postotka brzina okreta se smanjuje, a smanjenjem postotka brzina okreta se povećava.

### Postavke izvora brzine

Na kontroli kormila odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota > Postavljanje izvora brzine.**  
Na ploteru odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Postavljenje izvora brzine.**

**Izvor brzine:** Omogućuje odabir izvora brzine.

**Potvrđi tahometar:** Ova postavka nije prilagođena tako da pokazuje očitanja broja okretaja u minuti u pomoćnom motoru. Nije potrebno prikazati te podatke.

**Nisko ograničenje o/min:** Omogućuje podešavanje najmanje vrijednosti o/min plovila. Ako se vrijednost ne podudara s vrijednostima na kontroli kormila ili ploteru, možete je podesiti.

**Vis. ogr. o/min:** Tu postavku treba podesiti na 6000 o/min.

**Maks.brz.:** Možete unijeti maksimalnu brzinu plovila pri napajanju isključivo pomoćnim motorom.

### Postavke osjetljivosti kormila

**NAPOMENA:** Ako postavite previsoku ili prenisku vrijednost osjetljivosti, autopilot bi mogao biti prekomjerno aktivan i opetovo pokušavati prilagoditi smjer na najmanje odstupanje. Prekomjerno aktivni autopilot može uzrokovati trošenje pumpa i energije iz akumulatora brže nego što je to uobičajeno.

Na kontroli kormila odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota > Osjetljivost kormila.**

Na ploteru odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Osjetljivost kormila.**

**Osj.:** Omogućuje prilagođavanje preciznosti kojom kormilo drži smjer i izvodi okreće.

**Osjetljivost kormila:** Omogućuje prilagođavanje preciznosti kojom kormilo ispravlja prekoračenje kuta okreće. Ako postavite previsoku vrijednost, autopilot može prekoračiti kut okreće prilikom izvođenja diferencijalnog okreće u odnosu na izvorni okreć.

### Postavke sustava upravljanja

Na kontroli kormila odaberite **Izbornik > Postavljanje > Stručno postavljanje autopilota > Postavljanje sustava upravlja.**

Na ploteru odaberite **Postavke > Moje plovilo > Postavljanje autopilota > Postav.sust.upravljanja.**

**Potvrđi smjer upravlja. ili Smjer upravlja.:** Postavljanje smjera u kojem se kormilo mora okrenuti za okreće plovila ulijevo i udesno. Po potrebi možete ispitati i okrenuti smjer upravljanja.

**Kompenzacija polužja ili Komp.upravlja.:** Zateže ili otpušta sustav upravljanja. Što je viša vrijednost kompenzacije upravljanja, to će autopilot više kompenzirati za opušteno upravljanje.

Honda® registrirani je trgovачki znak tvrtke Honda Motor Co., Ltd. i njezinih podružnica. Loctite® zaštitni je znak tvrtke Henkel Corporation u SAD-u i drugdje. Mercury® trgovачki je znak tvrtke Brunswick Corporation. NMEA®, NMEA 2000® i logotip NMEA 2000 trgovaci su znakovi nacionalnog udruženja za pomorsku elektroniku (National Marine Electronics Association). Yamaha® trgovaci je znak tvrtke Yamaha Motor Corporation.



CE

[support.garmin.com](http://support.garmin.com)